

# PRODUIT SCALAIRE

**Compétences travaillées :** Calculer un produit scalaire à l'aide de plusieurs méthodes; Utiliser le produit scalaire pour calculer des angles ou des longueurs; Utiliser le produit scalaire pour résoudre un problème d'orthogonalité, ...; Formules d'Al Kashi; Ensemble des points M tel que  $\overrightarrow{MA} \cdot \overrightarrow{MB} = 0$ .

## I Définition, orthogonalité

### I.1 Définition avec le cosinus

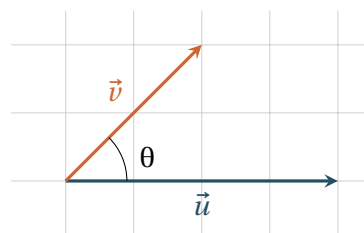
#### Définition 1

Soient  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  deux vecteurs non nuls et on note  $\theta = (\vec{u}, \vec{v})$  l'angle entre ces deux vecteurs.

On définit le **produit scalaire** par :

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \|\vec{u}\| \times \|\vec{v}\| \times \cos(\theta).$$

Si l'un des deux vecteurs est nul, on pose  $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$ .



**Remarque I.1.** Le produit scalaire est un **nombre** (un réel), pas un vecteur.

### I.2 Cas particuliers (colinéarité, carré scalaire)

#### Propriété 2

- Si  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont colinéaires et de même sens, alors  $\vec{u} \cdot \vec{v} = \|\vec{u}\| \|\vec{v}\|$ .
- S'ils sont colinéaires et de sens contraire,  $\vec{u} \cdot \vec{v} = -\|\vec{u}\| \|\vec{v}\|$ .

*Démonstration.* Si  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont colinéaires et de même sens, alors l'angle entre les deux vecteurs vaut  $\theta = \dots$   
On en déduit donc :

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \|\vec{u}\| \|\vec{v}\| \cos(\dots) = \dots\dots\dots$$

De la même façon, si  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont colinéaires et de sens contraire, on a alors  $\theta = \dots$  deg = ... rad.  
Donc  $\cos(\theta) = \dots$  □

**Remarque I.2.** On a donc  $\vec{u} \cdot \vec{u} = \|\vec{u}\|^2$ . On parle de **carré scalaire**.

#### Exemple 3 : Applications

Soient A, B et C trois points du plan.

1. On suppose  $AB = 4$ ,  $AC = 7$  et  $\widehat{BAC} = \frac{\pi}{4}$ . Calculer  $\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC}$ .

.....

2. On suppose  $AB = 2$ ,  $AC = 5$  et  $\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} = 5$ . Déterminer  $\widehat{BAC}$ .

.....

### I.3 Caractérisation de l'orthogonalité

**Propriété 4**

Deux vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont orthogonaux si et seulement si :

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = 0.$$

**Remarque I.3.** Le vecteur nul est orthogonal à tout vecteur.

*Démonstration.* Si  $\vec{u} \neq \vec{0}$  et  $\vec{v} \neq \vec{0}$ , alors

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \dots\dots\dots$$

Donc  $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0 \Leftrightarrow \cos(\theta) = \dots \Leftrightarrow \theta = \dots \Leftrightarrow \vec{u} \perp \vec{v}$ . □

**Exemple 5 : Dans un carré**

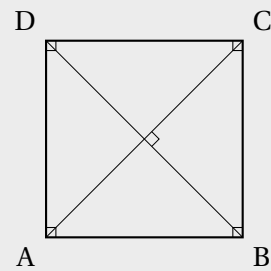
Soit un carré ABCD de côté  $c$ .

On sait que  $(AB) \perp (AD)$ , donc :

$$\vec{AB} \cdot \vec{AD} = 0.$$

De même, on a :

$$\vec{DC} \cdot \vec{CB} = \vec{DA} \cdot \vec{CD} = \vec{DC} \cdot \vec{CB} = \vec{CA} \cdot \vec{DB} = \dots = 0.$$

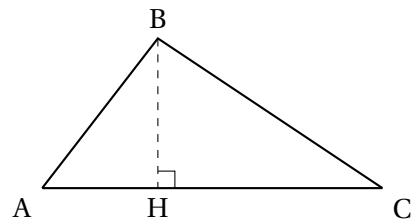


## II Plusieurs expressions du produit scalaire

### II.1 Avec un projeté orthogonal

**Définition 6**

Le **projeté orthogonal** d'un point B sur une droite (AC) est le point  $H \in (AC)$  tel que  $(BH) \perp (AC)$ .



**Remarque II.1.** Le projeté orthogonal H est le point d'intersection entre la droite (AC) et la droite perpendiculaire à (AC) passant par B. Il est le point de la droite (AC) le plus proche de B.

**Propriété 7**

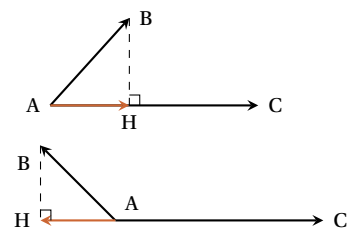
Si H est le projeté orthogonal de B sur (AC), alors :

- Si  $\vec{AC}$  et  $\vec{AH}$  sont de même sens :

$$\vec{AB} \cdot \vec{AC} = AC \times AH.$$

- Si  $\vec{AC}$  et  $\vec{AH}$  sont de sens contraire :

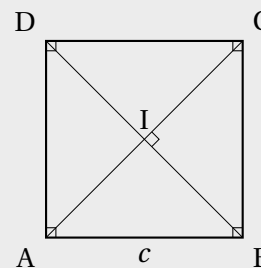
$$\vec{AB} \cdot \vec{AC} = -AC \times AH.$$



**Exemple 8 : Application : dans un carré**

Soit un carré ABCD de côté  $c$ . On a :

- $\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} = \dots$
- $\overrightarrow{DC} \cdot \overrightarrow{DI} = \dots$
- $\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AD} = \dots$



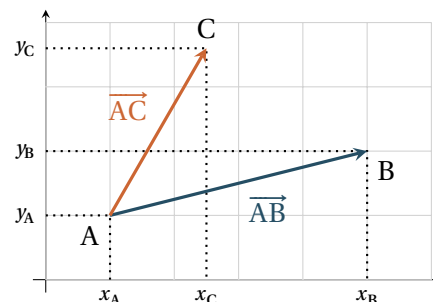
**II.2 En repère orthonormé (coordonnées)**

Dans cette section, on se place dans un repère orthonormé.

On considère les points  $A(x_A; y_A)$ ,  $B(x_B; y_B)$  et  $C(x_C; y_C)$ .

On peut calculer les coordonnées des vecteurs de la façon suivante :

$$\overrightarrow{AB} = \begin{pmatrix} x_B - x_A \\ y_B - y_A \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad \overrightarrow{AC} = \begin{pmatrix} x_C - x_A \\ y_C - y_A \end{pmatrix}.$$



**Définition 9**

On rappelle la formule pour obtenir la longueur d'un segment (ou d'un vecteur) :

$$\|\overrightarrow{AB}\| = \sqrt{(x_B - x_A)^2 + (y_B - y_A)^2}.$$

**Propriété 10**

Si on connaît les coordonnées des vecteurs  $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  et  $\vec{v} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$ , alors :

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = xx' + yy'.$$

**Exemple 11**

On considère les points  $A(1; 1)$ ,  $B(5; -2)$ ,  $C(6; -3)$  et  $D(9; 1)$ .  
Montrer que les droites (AB) et (CD) sont perpendiculaires.

.....  
 .....

**Exemple 12 : Application : calculer un angle**

Soient  $A(-1; 2)$ ,  $B(-3; 1)$  et  $C(1; -3)$  dans un repère orthonormé. On veut calculer  $\widehat{BAC}$  à  $0,1^\circ$  près.

.....  
 .....

## II.3 Avec les normes

### Propriété 13

Pour tous vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  :

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \frac{1}{2} (\|\vec{u}\|^2 + \|\vec{v}\|^2 - \|\vec{u} - \vec{v}\|^2) = \frac{1}{4} (\|\vec{u} + \vec{v}\|^2 - \|\vec{u} - \vec{v}\|^2).$$

En particulier, pour trois points A,B,C :

$$\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} = \frac{1}{2} (AB^2 + AC^2 - BC^2).$$

*Démonstration.* On part de :

$$\|\vec{u} - \vec{v}\|^2 = \|\vec{u}\|^2 - 2(\vec{u} \cdot \vec{v}) + \|\vec{v}\|^2,$$

puis on isole  $\vec{u} \cdot \vec{v}$ . Ensuite,

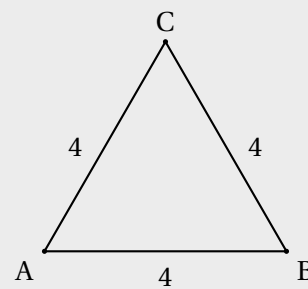
$$\|\vec{u} + \vec{v}\|^2 - \|\vec{u} - \vec{v}\|^2 = 4(\vec{u} \cdot \vec{v}).$$

□

### Exemple 14 : Application : triangle équilatéral

Soit ABC un triangle équilatéral de côté 4. On veut calculer  $\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC}$ .

.....



## III Propriétés calculatoires et applications

### III.1 Symétrie et bilinéarité

#### Propriété 15

Pour tous vecteurs  $\vec{u}$ ,  $\vec{v}$ ,  $\vec{w}$  et tout réel  $k$  :

- $\vec{u} \cdot \vec{v} = \vec{v} \cdot \vec{u}$ .
- $\vec{u} \cdot (\vec{v} + \vec{w}) = \vec{u} \cdot \vec{v} + \vec{u} \cdot \vec{w}$ .
- $(\vec{u} + \vec{v}) \cdot \vec{w} = \vec{u} \cdot \vec{w} + \vec{v} \cdot \vec{w}$ .
- $k(\vec{u} \cdot \vec{v}) = (k\vec{u}) \cdot \vec{v} = \vec{u} \cdot (k\vec{v})$ .

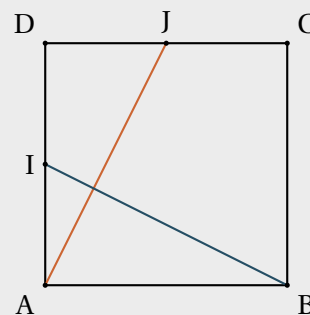
### III.2 Un classique : prouver une perpendicularité (carré)

**Exemple 16 : Carré, milieux, Chasles**

ABCD est un carré de côté  $a$ .  
 I est le milieu de [AD] et J est le milieu de [CD].

On veut prouver  $(AJ) \perp (BI)$ .

.....  
 .....  
 .....



version-eleve

**III.3 Formules d'Al-Kashi**

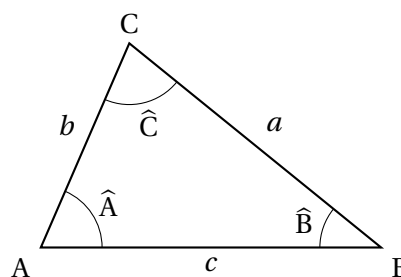
**Propriété 17**

Dans un triangle ABC, avec  $AB = c$ ,  $BC = a$  et  $CA = b$ :

$$a^2 = b^2 + c^2 - 2bc \cos(\hat{A}),$$

$$b^2 = a^2 + c^2 - 2ac \cos(\hat{B}),$$

$$c^2 = a^2 + b^2 - 2ab \cos(\hat{C}).$$



.....  
 .....

**Exemple 18 : Application**

Dans le triangle DEF,  $DE = 4$ ,  $DF = 7$  et  $\hat{D} = 60^\circ$ .

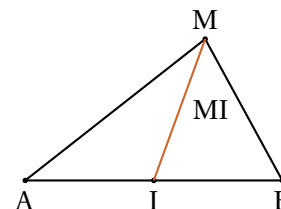
.....

**III.4 Théorème de la médiane, cercle, centre de gravité**

**Propriété 19**

Soient A et B deux points distincts et I le milieu de [AB]. Pour tout point M :

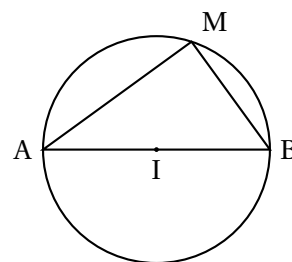
$$\vec{MA} \cdot \vec{MB} = MI^2 - \frac{AB^2}{4}.$$



.....

**Propriété 20**

$\overrightarrow{MA} \cdot \overrightarrow{MB} = 0 \iff M$  appartient au cercle de diamètre  $[AB]$ .

**Définition 21**

On appelle **centre de gravité** d'un triangle  $ABC$  l'unique point  $G$  tel que :

$$\overrightarrow{GA} + \overrightarrow{GB} + \overrightarrow{GC} = \vec{0}.$$

**Propriété 22**

Les médianes d'un triangle sont concourantes en  $G$ .

De plus, si  $A'$  est le milieu de  $[BC]$ , alors :

$$\overrightarrow{AG} = \frac{2}{3} \overrightarrow{AA'}.$$

